

Esercizi proposti su matrici e determinanti

Esercizio 1. Determinare per quali valori di $k \in \mathbb{R}$ la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 & 1 \\ 0 & k & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & k \end{pmatrix}$$

è invertibile.

Esercizio 2. Discutere al variare del parametro $k \in \mathbb{R}$ il seguente sistema

$$\begin{cases} x_1 + (k-1)x_2 + kx_3 = 0 \\ -x_1 - x_2 + kx_3 = 0 \\ (k-1)x_1 + (k-1)x_2 = k \end{cases}$$

Esercizio 3. Calcolare il rango della seguente matrice, al variare di $k \in \mathbb{R}$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -k & 0 & 0 & 0 \\ -k & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & k & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & k-2 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 4. Discutere al variare del parametro $k \in \mathbb{R}$ il seguente sistema

$$\begin{cases} 2x_1 + kx_2 = 1 \\ 2x_1 + (k-1)x_2 = 1 \\ (1-k)x_1 + 3x_2 = k+1 \end{cases}$$

Esercizio 5. Data l'applicazione lineare $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ così definita

$$T(x_1, x_2, x_3) = (x_1 - x_3, x_2 - kx_3, x_2 - x_3, (k-1)x_3).$$

- Determinare le dimensioni del nucleo e dell'immagine di T al variare di $k \in \mathbb{R}$.
- Determinare per quali valori di $k \in \mathbb{R}$ il vettore $(0, -1, 3, 1)$ appartiene all'immagine di T .

Soluzioni

Soluzione 1.

Abbiamo che

$$\det(A) = (-1)^4 \cdot k \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & k \end{pmatrix} = k \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & k \end{pmatrix} = -k \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & k \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = -k$$

Si trova che A è invertibile per $k \neq 0$.

□

Soluzione 2.

Il determinante della matrice dei coefficienti è $k(k-1)(k-2)$, e si annulla quindi per $k = 0, 1, 2$. Per $k \neq 0, 1, 2$ la matrice dei coefficienti ha rango 3, il sistema è compatibile e possiede l'unica soluzione

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{k^2}{(k-1)(k-2)} \\ \frac{-2k}{-3k+k^2+2} \\ \frac{1}{k-1} \end{pmatrix}$$

Per $k = 0$ si ottiene il sistema omogeneo

$$\begin{cases} x_1 - x_2 = 0 \\ -x_1 - x_2 = 0 \\ -x_1 - x_2 = 0 \end{cases}$$

che possiede le infinite soluzioni $\left\{ t \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R} \right\}$.

Per $k = 1$ si ottiene il sistema omogeneo

$$\begin{cases} x_1 + x_3 = 0 \\ -x_1 - x_2 + x_3 = 0 \\ 0 = 1 \end{cases}$$

che è incompatibile.

Per $k = 2$ si ottiene il sistema omogeneo

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 0 \\ -x_1 - x_2 + 2x_3 = 0 \\ x_1 + x_2 = 2 \end{cases}$$

che si dimostra (puoi usare il Teorema degli orlati) essere incompatibile.

□

Soluzione 3.

Osserviamo che la matrice A è una matrice a blocchi del tipo

$$\begin{pmatrix} A' & 0 & 0 \\ 0 & A'' & 0 \\ 0 & 0 & A''' \end{pmatrix}.$$

dove $A' = \begin{pmatrix} 1 & -k \\ -k & 4 \end{pmatrix}$, $A'' = \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ 1 & k \end{pmatrix}$, $A''' = (k - 2)$.

In generale se M è una matrice a blocchi $n \times n$ del tipo

$$M = \begin{pmatrix} B & C \\ O & D \end{pmatrix}.$$

con $B \in M_{h,h}(\mathbb{R})$, $C \in M_{h,n-h}(\mathbb{R})$ e $D \in M_{n-h,n-h}(\mathbb{R})$, allora $\det(M) = \det(B)\det(D)$.

Nel nostro caso questo significa che $\det(A) = \det(A')\det(A'')\det(A''') = (4 - k^2)(3k + 3)(k - 2)$.

Il rango di A è 5 se $k \neq -1, 2, -2$.

Per $k = -1, -2$ si vede che il rango di A è 4. Mentre per $k = 2$ il rango di A è 3.

□

Soluzione 4.

Dal teorema di Rouché Capelli sappiamo che il sistema è compatibile se $rg(A) = rg(A|b)$, dove con A indichiamo la matrice dei coefficienti e con $(A|b)$ la matrice completa del sistema. Nel nostro caso abbiamo che

$$A = \begin{pmatrix} 2 & k \\ 2 & k-1 \\ 1-k & 3 \end{pmatrix}, \quad (A|b) = \begin{pmatrix} 2 & k & 1 \\ 2 & k-1 & 1 \\ 1-k & 3 & 1+k \end{pmatrix}.$$

Il $\det(A|b) = -1 - 3k$. Si dimostra che il sistema è compatibile solo per $k = -1/3$ e per tale valore

di k l'unica soluzione è $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1/2 \end{pmatrix}$.

□

Soluzione 5.

Consideriamo la matrice associata all'applicazione lineare rispetto alla base canonica

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -k \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & k-1 \end{pmatrix}$$

Calcoliamo il rango di A : (facciamo qualche passo di riduzione con Gauss)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -k \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & k-1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -k \\ 0 & 0 & -1-k \\ 0 & 0 & k-1 \end{pmatrix}$$

A questo punto osserviamo che il rango di A è sempre 3. Da cui $\dim \operatorname{Im} T = 3$. Per quanto riguarda la seconda domanda, osserviamo che il sistema ammette soluzione quando $\operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(A|v)$. Abbiamo appena visto che $\operatorname{rg}(A) = 3$, quindi il sistema ammette soluzione se anche $\operatorname{rg}(A|v) = 3$, cioè se $\det(A|v) = 0$. Calcoliamo quindi il determinante della matrice ridotta:

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & -k & -1 \\ 0 & 0 & -1-k & 2 \\ 0 & 0 & k-1 & 1 \end{pmatrix} = 1 - 3k.$$

Dunque v appartiene all'immagine di T se $k = 1/3$.

□